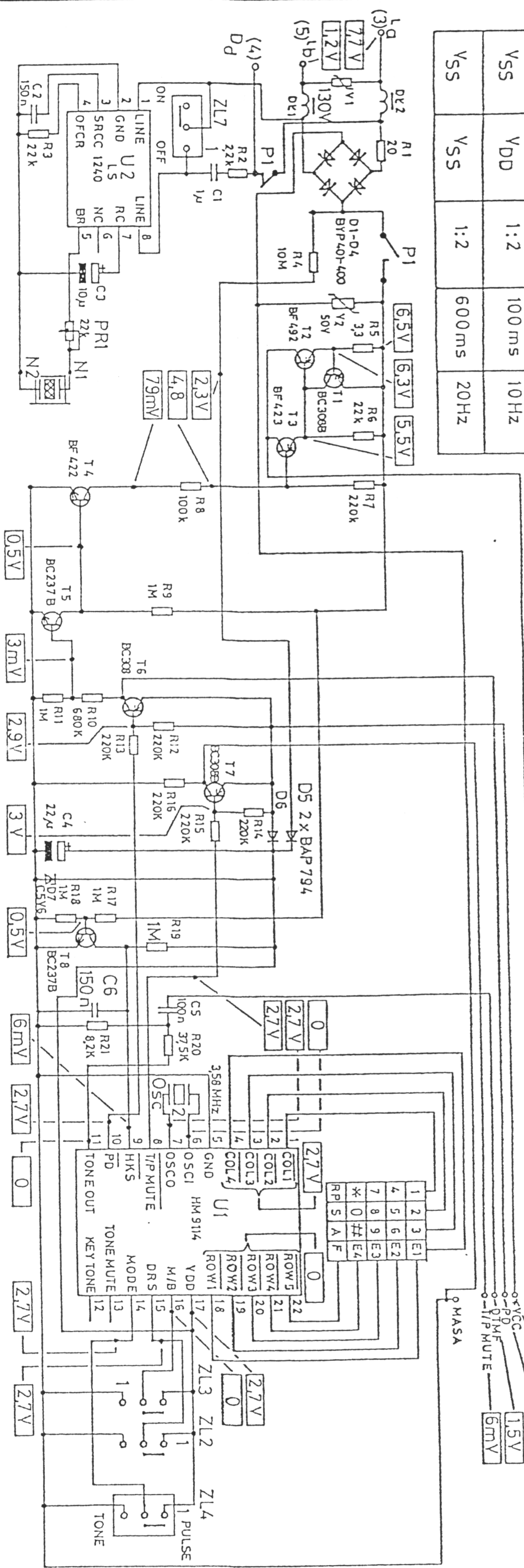


Stany złącz ZL2, ZL3

M/B	DRS	t_z/t_p	Flash	Częstot.
V_{DD}	V_{DD}	2:3	600ms	10Hz
V_{SS}	V_{DD}	1:2	100ms	10Hz
V_{SS}	V_{SS}	1:2	600ms	20Hz

Stan złącza ZL4

- 1.MODE- V_{DD} → wybieranie impulsowe
- 2.MODE- V_{SS} → wybieranie częstotliwościowe



Producent zastrzega zmiany w schemacie.
W przypadku występowania błędów DL1, DL2 rezystor R1 zwarty.

Warunki pomiaru:
-zasilanie: 60V 2x500Ω, I=49mA
-stan rozmuwy, PULSE
-pomiar względem GND

Schemat aparatu
telefonicznego
Lotos 402 (cz.1)

RWT

Rys. 21 Schemat płytki P1 z układem wybierczym U1 HM 9114

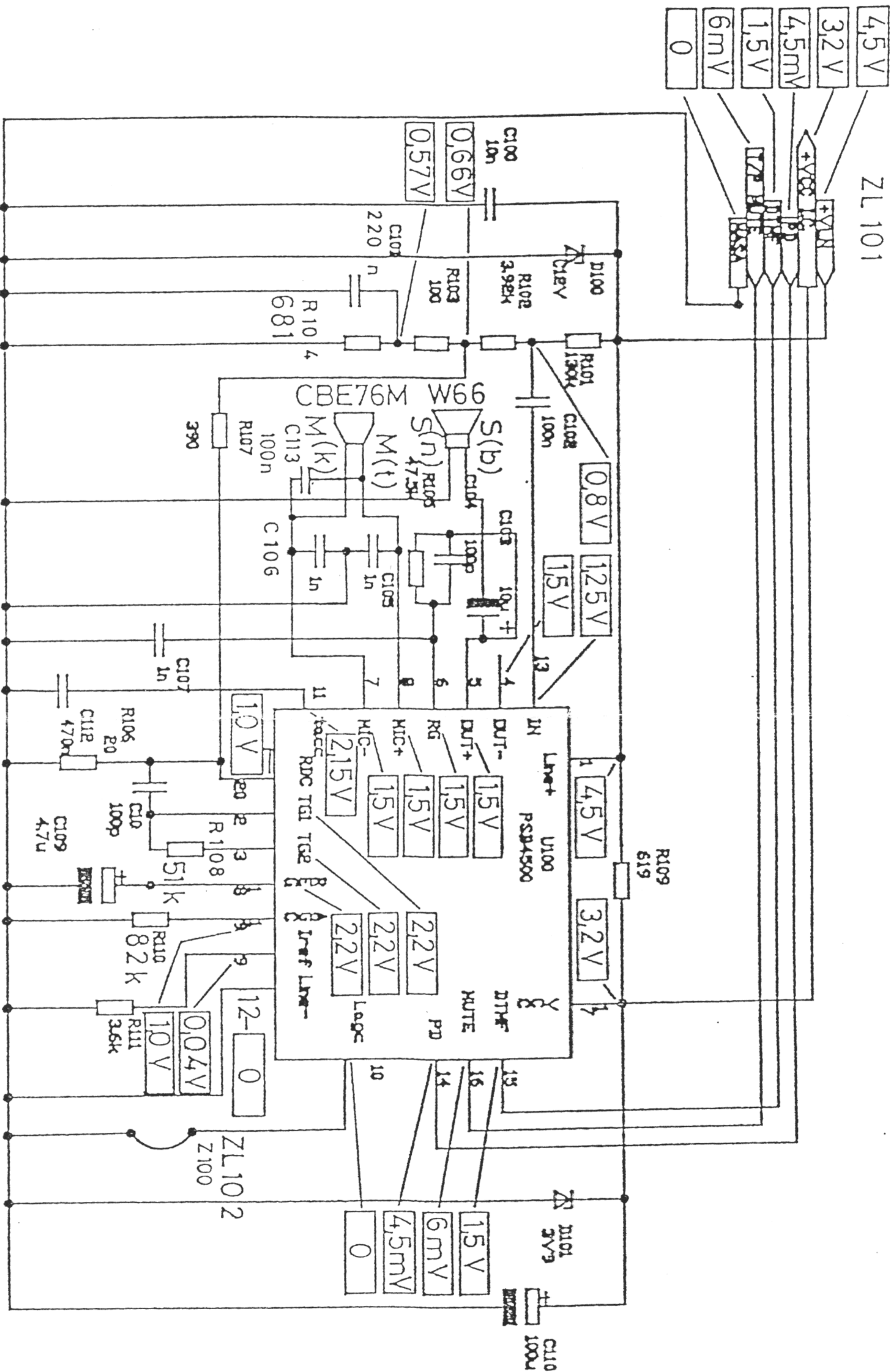
Producent zastrzega zmiany w schemacie.

Oznaczenia kolorów

b-biały, n-niebieski, t-zielony, k-czerwony

Warunki pomiaru:

- zasilanie: 60V 2x500Ω, I=49mA
- stan, rozmowy PULSE
- pomiar względem GND



RWT

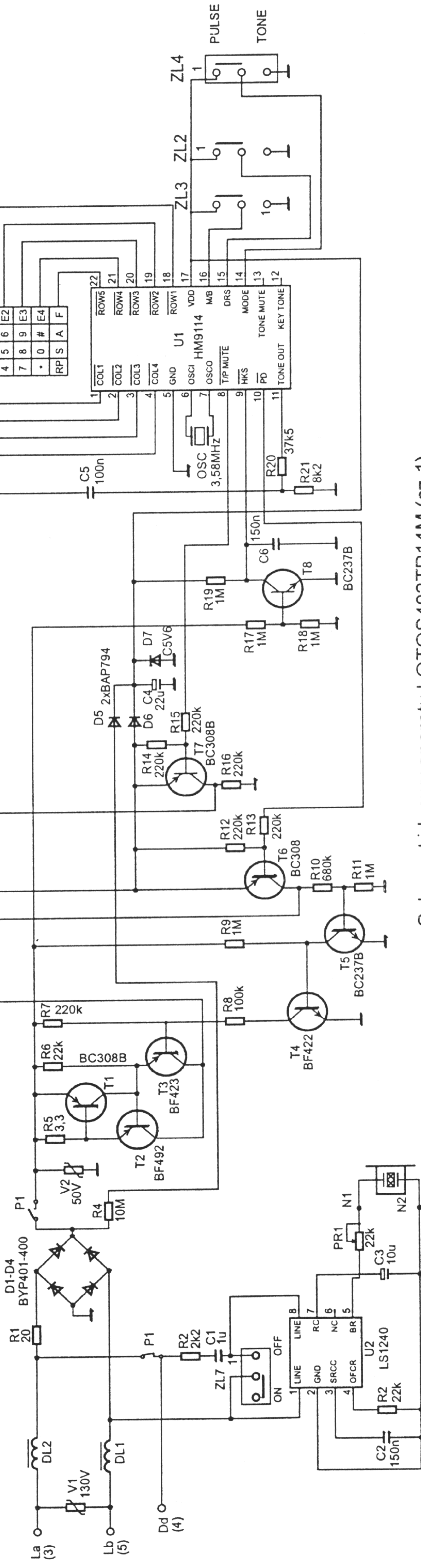
Schemat aparatu
LOTOS 402(cz. II)

Stan złącza ZL2,ZL3

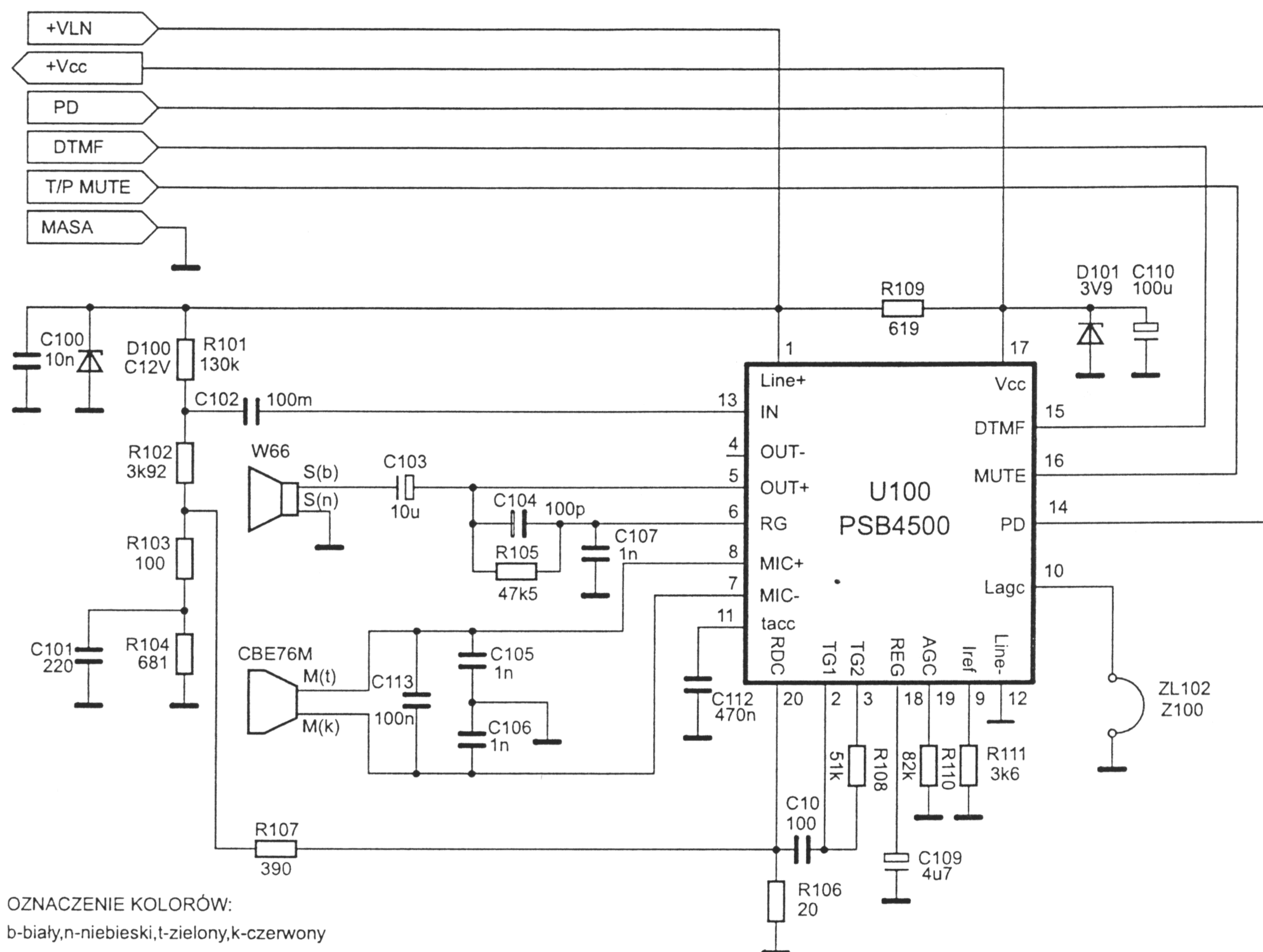
M/B	DRS	tz/tp	Flash	Częstot.
Vdd	Vdd	2:3	600ms	10Hz
Vss	Vdd	1:2	100ms	10Hz
Vss	Vss	1:2	600ms	20Hz

Stan złącza ZL4

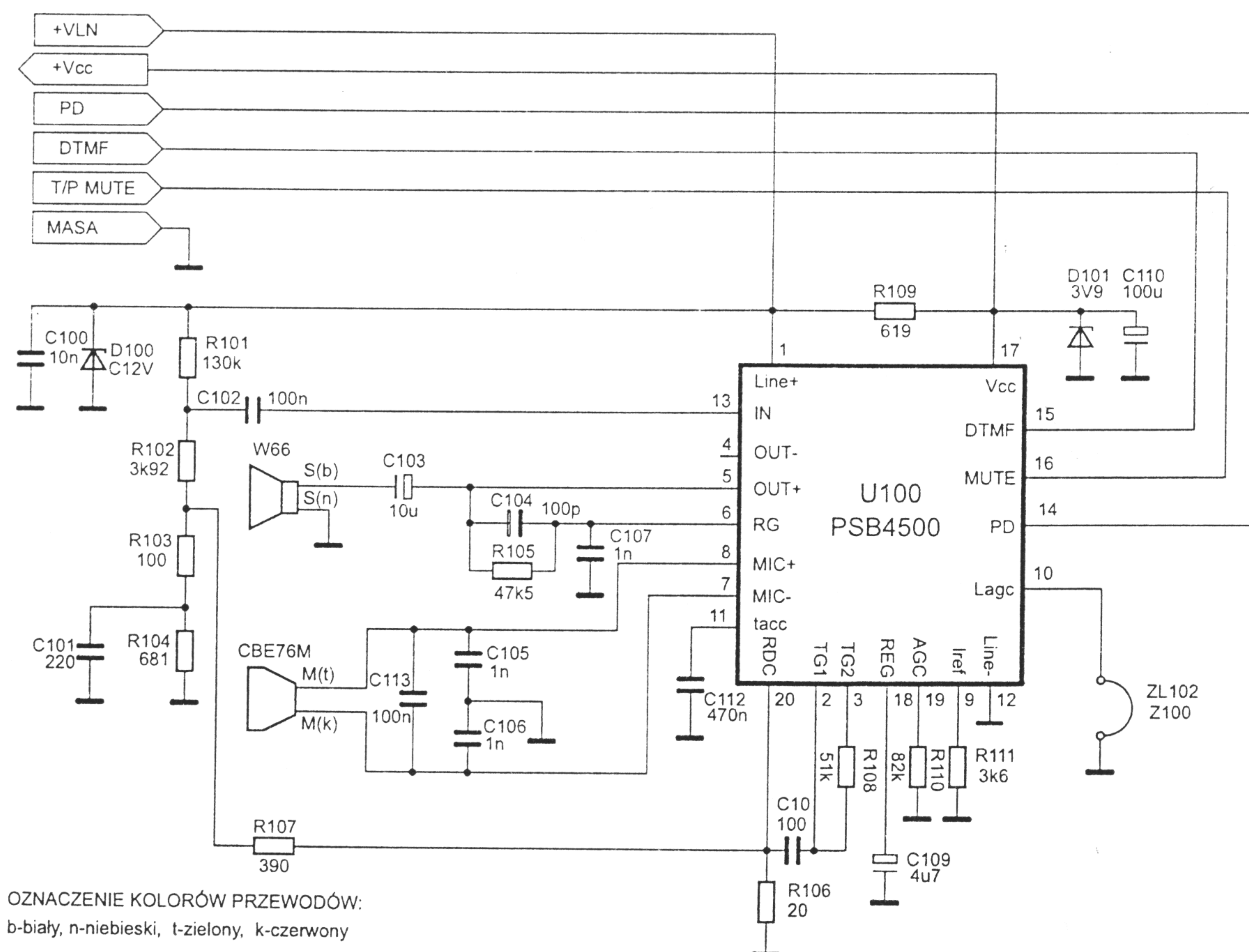
- 1.MODE-Vdd->wybieranie impulsowe
- 2.MODE-Vss->wybieranie częstotliwościowe



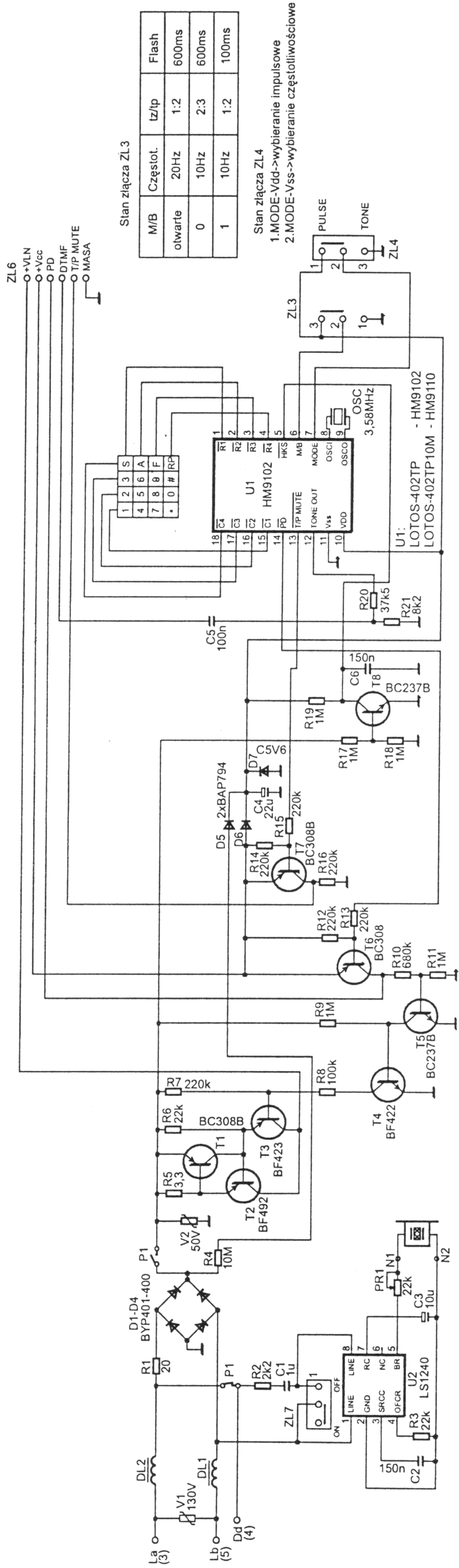
Schemat ideowy aparatu LOTOS402TP14M (cz.1):



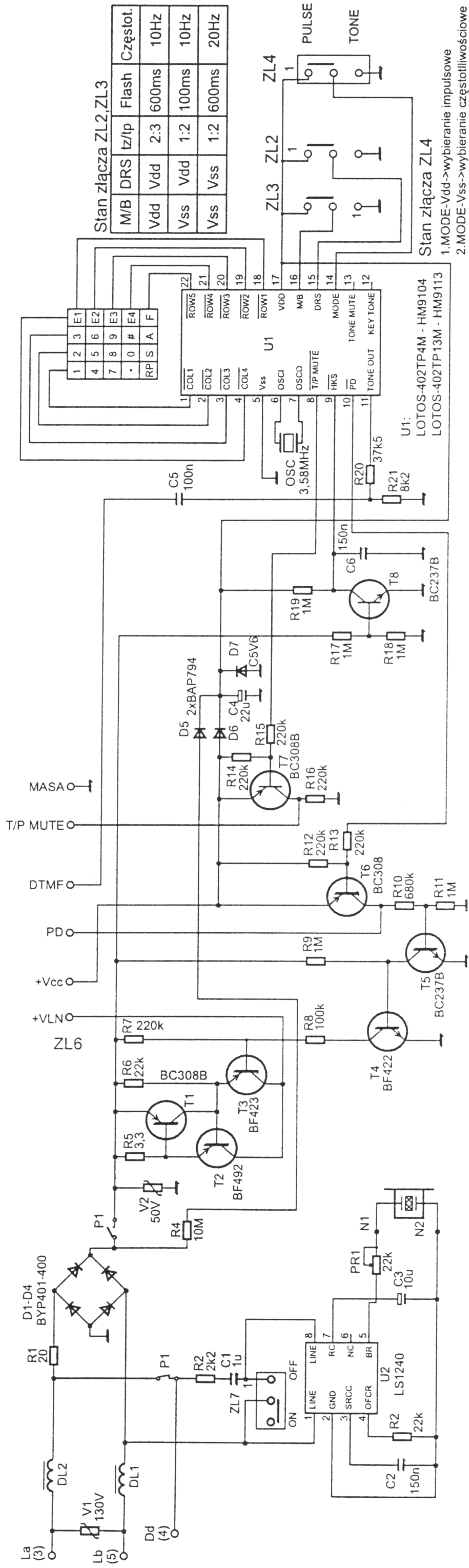
Schemat ideowy aparatu LOTOS402TP14M (cz.2).



Schemat ideowy aparatów: LOTOS - 402 TP, LOTOS - 402 TP 4M, LOTOS - 402 TP 10M, LOTOS - 402 TP 13M - część rozmówna, wspólna dla wszystkich wersji.



Schemat ideowy aparatu LOTOS - 402 TP, LOTOS - 402 TP 10M - część bazowa.



Schemat ideowy aparatu LOTOS - 402 TP 4M, LOTOS - 402 TP 13M - część bazowa.